

Satz 27. Sei $(b_i, c_i)_{i=1, \dots, s}$ eine Quadraturformel der Ordnung $p \geq s$. Die Ordnung ist genau dann $s + m$, falls

$$\int_0^1 M(x)g(x)dx = 0 \tag{4.3}$$

für alle Polynome g vom Grad $\leq m - 1$ gilt.

Bemerkung 20.

(i) Wir definieren das Skalarprodukt

$$\langle f, g \rangle = \int_0^1 f(x)g(x)dx. \tag{4.4}$$

Bedingung (4.3) besagt daher, dass $M(x)$ orthogonal zum Raum aller Polynome vom Grad $\leq m - 1$ bezüglich des in (4.4) definierten Skalarprodukts steht.

(ii) Gleichung (4.3) stellt nur Bedingungen an die Knoten, was nach Satz 26 keine Überraschung darstellt.

Satz 28. Die maximale Ordnung einer Quadraturformel ist $2s$.

Beweis: Die Gauß-Quadraturformeln besitzen die Ordnung $2s$ (siehe Satz 29). Eine höhere Ordnung ist nicht möglich, da

$$\langle M, M \rangle = \int_0^1 M(x)^2 dx > 0,$$

d.h. (4.3) ist für $g = M$ nicht erfüllt. Beachte: $\deg(M) = s$.

□

Satz 29. (Gauß 1814) Es existiert eine eindeutige Quadraturformel der Ordnung $2s$. Sie ist gegeben durch

$$c_i = \frac{1}{2}(1 + \gamma_i)$$

für $i = 1, \dots, s$, wobei $\gamma_1, \dots, \gamma_s$ die Nullstellen des Legendre-Polynoms vom Grad s sind. Die Gewichte b_i sind gemäß Satz 26 eindeutig bestimmt.

Beweis: Nach Satz 27 gilt:

$$\begin{aligned} \text{Ordnung } p = 2s &\iff \int_0^1 M(x)g(x)dx = 0 \quad \forall_{g, \deg(g) \leq s-1} \\ &\iff \int_{-1}^1 M\left(\frac{1}{2}x + \frac{1}{2}\right)f(x)dx = 0 \quad \forall_{f, \deg(f) \leq s-1} \\ &\iff M\left(\frac{1}{2}x + \frac{1}{2}\right) = \underbrace{K \cdot (\text{Legendre-Polynom vom Grad } s)}_{=\prod_{i=0}^s \frac{1}{2}(x-\gamma_i)} \\ &\iff c_i - \frac{1}{2} = \frac{\gamma_i}{2}. \end{aligned}$$

Theorie orthogonaler
Polynome

□

Nachtrag:

(i) Die Gewichte der Gaußschen Quadraturformel sind positiv. Denn: Wir wissen nach Satz 26 gilt

$$b_i = \int_0^1 L_i(x) dx \text{ mit}$$

$$L_i(c_j) = \begin{cases} 0, & \text{falls } i \neq j \\ 1, & \text{falls } i = j \end{cases}$$

und $\deg L_i = s-1$. Da die Ordnung der Gauß-Quadraturformel $p = 2s$ ist und $\deg L_i^2 = 2s-2 \leq 2s-1$, folgt

$$0 < \int_0^1 L_i(x)^2 dx = \sum_{j=1}^s b_j L_i(c_j)^2 = b_i.$$

(ii) Da die Nullstellen der Legendre-Polynome symmetrisch zum Punkt 0 im Intervall $[-1, 1]$ liegen, gilt dies auch für die Knoten bezogen auf das Intervall $[0, 1]$ und den Punkt $\frac{1}{2}$. Zudem gilt $b_i = b_{s+1-i}$. Denn:

$$\begin{aligned} L_{s+1-i}(x) &= \prod_{j=1, j \neq i}^s \frac{x - c_{s+1-j}}{c_{s+1-i} - c_{s+1-j}} \\ &= \prod_{c_i=1-c_{s+1-i}}^s \frac{1-x-c_j}{c_i-c_j} = L_i(1-x) \end{aligned}$$

und somit

$$\begin{aligned} b_{s+1-i} &= \int_0^1 L_{s+1-i}(x) dx = \int_0^1 L_i(1-x) dx \\ &= - \int_1^0 L_i(y) dy = b_i. \end{aligned}$$

Also sind die Gaußschen Quadraturformeln symmetrisch.

Beispiel 21. Bezeichne P_i das Legendre-Polynom vom Grad i .

$s=1$: Es gilt $P_1(x) = x$ und somit $\gamma_1 = 0$. Wir erhalten also gemäß Satz 29 $c_1 = \frac{1}{2}$ und $b_1 = 1$. Dies ist genau die oben bereits eingeführte Mittelpunkregel mit Ordnung $p = 2$.

$s=2$: Es gilt $P_2(x) = \frac{3}{2}x^2 - \frac{1}{2}$ und somit $\gamma_{1,2} = \pm \frac{\sqrt{3}}{3}$. Wir erhalten wieder mit Satz 29 die Parameter

$$\begin{aligned} c_1 &= \frac{1}{2} - \frac{\sqrt{3}}{6} \\ c_2 &= \frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{6} \\ b_1 &= b_2 = \frac{1}{2} \end{aligned}$$

und somit die Quadraturformel

$$\int_0^1 f(x) dx \approx \frac{1}{2} f\left(\frac{1}{2} - \frac{\sqrt{3}}{6}\right) + \frac{1}{2} f\left(\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{6}\right)$$

der Ordnung 4.

$s=3$: Es gilt $P_3(x) = \frac{5}{2}x^3 - \frac{3}{2}x$ und somit $\gamma_2 = 0, \gamma_{1,3} = \pm \frac{\sqrt{15}}{5}$. Für die Knoten finden wir gemäß Satz 29

$$\begin{aligned}c_1 &= \frac{1}{2} - \frac{\sqrt{15}}{10} \\c_2 &= 0 \\c_3 &= \frac{1}{2} + \frac{\sqrt{15}}{10}.\end{aligned}$$

Wegen der Symmetrie gilt $b_1 = b_3$. Weiter gilt aufgrund Bedingung (4.2) für $q = 1$

$$2b_1 + b_2 = 1$$

und gemäß Satz 26 auch

$$\begin{aligned}b_2 &= \int_0^1 l_2(x) dx = \int_0^1 \frac{(x - \frac{1}{2} + \frac{\sqrt{15}}{10})(x - \frac{1}{2} - \frac{\sqrt{15}}{10})}{-\frac{\sqrt{15}}{10} \frac{\sqrt{15}}{10}} dx \\&= - \int_0^1 \frac{100}{15} \left((x - \frac{1}{2})^2 - \frac{15}{100} \right) dx \\&= - \frac{100}{15} \underbrace{\int_0^1 (x - \frac{1}{2})^2 dx}_{=\frac{1}{12}} + 1 = \frac{8}{18}.\end{aligned}$$

Für die Gewichte erhalten wir also insgesamt:

$$\begin{aligned}b_1 &= b_3 = \frac{5}{18} \\b_2 &= \frac{4}{9}.\end{aligned}$$

Die Gaußsche Quadraturformel der Ordnung 6 lautet also

$$\int_0^1 f(x) dx \approx \frac{5}{18} f\left(\frac{1}{2} - \frac{\sqrt{15}}{10}\right) + \frac{4}{9} f\left(\frac{1}{2}\right) + \frac{5}{18} f\left(\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{15}}{10}\right).$$

4.1.2 Untersuchung des Quadraturfehlers

Der Fehler des näherungsweise berechneten Integrals ist

$$\begin{aligned}\int_a^b f(x) dx - (b-a) \sum_{i=1}^s b_i f(a + c_i(b-a)) &= (b-a) \int_0^1 f(a + t(b-a)) dt - (b-a) \sum_{i=1}^s b_i f(a + c_i(b-a)) \\&= (b-a) \left[\int_0^1 g(\tau) d\tau - \sum_{i=1}^s b_i g(c_i) \right]\end{aligned}\tag{4.5}$$

mit $g(x) := f(a + x(b-a))$. Um den Fehler zu untersuchen, betrachten wir das lineare Funktional

$$R(g) = \int_0^1 g(\tau) d\tau - \sum_{i=1}^s b_i g(c_i),\tag{4.6}$$

welches jeder Funktion $g : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ den Quadraturfehler auf dem normierten Intervall $[0, 1]$ zu ordnet. Das Funktional ist linear in g , da

$$R(\lambda g + \mu f) = \lambda R(g) + \mu R(f).$$

Allgemein kann R auf Vektorräumen von Funktionen operieren, für die das Integral $\int_0^1 g(\tau)d\tau$ definiert ist. Aber wie lässt sich $R(g)$ alternativ zu (4.6) bestimmen? Um diese Frage beantworten zu können beschränken wir uns auf p -mal stetig differenzierbare Funktionen, wobei p die Ordnung der Quadraturformel ist. Die folgende Integraldarstellung von $R(g)$ für $g \in C^p([0, 1])$ geht auf Peano zurück.

Satz 30. (Peano, 1913-1918) Die Quadraturformel habe die Ordnung p und $g : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ sei p -mal stetig differenzierbar. Dann gilt

$$R(g) = \int_0^1 K_p(t)g^{(p)}(t)dt,$$

wobei der so genannte Peano-Kern definiert ist durch

$$K_p(t) = \frac{1}{(p-1)!}R(x \mapsto (x-t)_+^{p-1}).$$

Klärung der Schreibweise:

a) Die Funktion $\cdot_+ : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^{\geq 0}$ ist definiert durch

$$x_+ = \begin{cases} x, & \text{falls } x > 0, \\ 0, & \text{falls } x \leq 0 \end{cases}$$

und $(\cdot - t)_+^n : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^{\geq 0}$ ist definiert durch

$$(x-t)_+^n = \begin{cases} (x-t)^n, & \text{falls } x > t, \\ 0, & \text{falls } x \leq t. \end{cases}$$

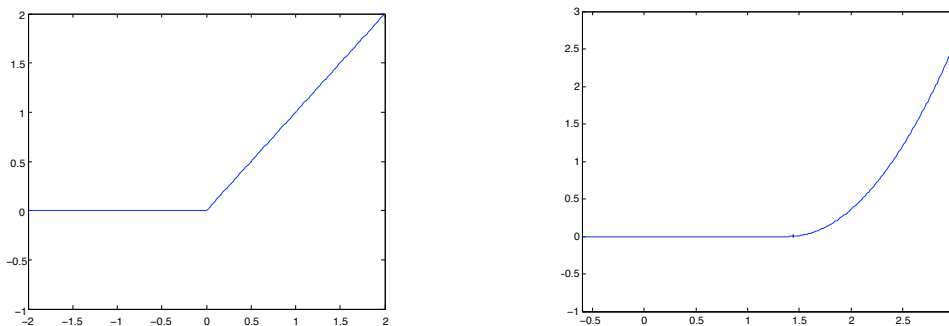


Abbildung 4.1: Graph der Funktionen $\cdot_+ : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^{\geq 0}$ (links) und $(\cdot - 1.4)_+^2 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^{\geq 0}$ (rechts).

b) Die Schreibweise $R(x \mapsto (x-t)_+^{p-1})$ bedeutet, dass wir das lineare Funktional R auf die von x abhängige Funktion $h(x) = (x-t)_+^{p-1}$ anwenden.

Insgesamt gilt also

$$\begin{aligned} K_p(t) &= \frac{1}{(p-1)!} \left(\int_t^1 (\tau-t)^{p-1} d\tau - \sum_{i=1}^s b_i (c_i-t)_+^{p-1} \right) \\ &= \frac{(1-t)^p}{p!} - \sum_{i=1}^s b_i \frac{(c_i-t)_+^{p-1}}{(p-1)!}. \end{aligned}$$

Beweis: (von Satz 30) Taylorentwicklung von $g(x)$ in $x=0$ mit Restglied in Integralform liefert

$$g(x) = \underbrace{g(0) + g'(0)x + \dots + g^{p-1}(0) \frac{x^{p-1}}{(p-1)!}}_{=:q(x)} + \underbrace{\frac{1}{(p-1)!} \int_0^x g^{(p)}(t)(x-t)^{p-1} dt}_{=:r_{p-1}(x)}.$$

Mit der oben eingeführten Schreibweise lässt sich das Restglied auch schreiben als

$$r_{p-1}(x) = \frac{1}{(p-1)!} \int_0^1 g^{(p)}(t)(x-t)_+^{p-1} dt.$$

Da die Quadraturformel die Ordnung p besitzt gilt $R(q) = 0$ und somit wegen der Linearität von R auch

$$\begin{aligned} R(g) &= R(r_{p-1}) \\ &= \frac{1}{(p-1)!} R(x \mapsto \int_0^1 g^{(p)}(t)(x-t)_+^{p-1} dt) \\ &= \frac{1}{(p-1)!} \int_0^1 g^{(p)}(t) R(x \mapsto (x-t)_+^{p-1}) dt. \end{aligned}$$

Sätze der Analysis
über die Vertausch-
barkeit von Grenzwerten

□

Bemerkung 21. Satz 30 gilt natürlich auch, wenn die Ordnung der Quadraturformel tatsächlich größer als p ist.

Beispiel 22.

(i) *Mittelpunktregel (Ordnung 2, $c_1 = \frac{1}{2}$, $b_1 = 1$)*

$$K_1(t) = 1 - t - \left(\frac{1}{2} - t\right)_+^0 = \begin{cases} -t, & \text{falls } 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ 1 - t, & \text{falls } \frac{1}{2} < t \leq 1 \end{cases}$$

$$K_2(t) = \frac{(1-t)^2}{2} - \left(\frac{1}{2} - t\right)_+ = \begin{cases} \frac{t^2}{2}, & \text{falls } 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ \frac{(1-t)^2}{2}, & \text{falls } \frac{1}{2} < t \leq 1 \end{cases}$$

(ii) *Trapezregel (Ordnung 2, $c_1 = 0, c_2 = 1, b_1 = b_2 = \frac{1}{2}$)*

$$\begin{aligned} K_1(t) &= \frac{1}{2} - t \\ K_2(t) &= -(1-t) \frac{t}{2} \end{aligned}$$

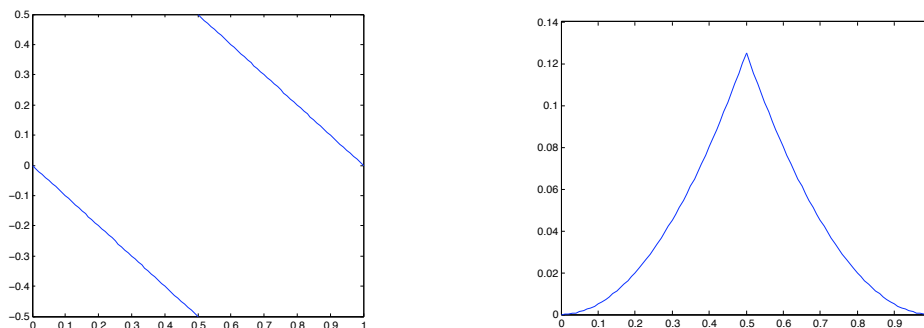


Abbildung 4.2: Graph von K_1 (links) und K_2 (rechts) der Mittelpunkregel.

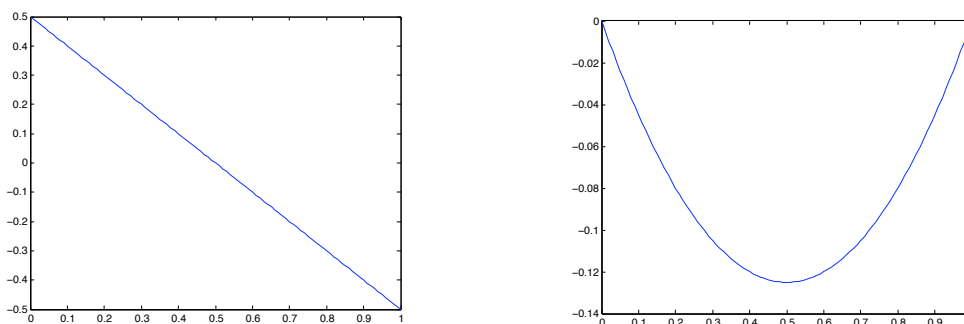


Abbildung 4.3: Graph von K_1 (links) und K_2 (rechts) der Trapezregel.

(iii) *Simpson-Regel* (Ordnung 4, $c_1 = 0, c_2 = \frac{1}{2}, c_3 = 1, b_1 = b_3 = \frac{1}{6}, b_2 = \frac{2}{3}$)

$$K_1(t) = 1 - t - \frac{2}{3} \left(\frac{1}{2} - t\right)_+^0 - \frac{1}{6} = \begin{cases} \frac{1}{6} - t, & \text{falls } 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ \frac{5}{6} - t, & \text{falls } \frac{1}{2} < t \leq 1 \end{cases}$$

$$K_2(t) = \frac{(1-t)^2}{2} - \frac{2}{3} \left(\frac{1}{2} - t\right)_+ - \frac{1}{6}(1-t) = \begin{cases} \frac{t^2}{2} - \frac{t}{6}, & \text{falls } 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ \frac{t^2}{2} - \frac{5}{6}t + \frac{1}{3}, & \text{falls } \frac{1}{2} < t \leq 1 \end{cases}$$

$$K_3(t) = \frac{(1-t)^3}{6} - \frac{2}{6} \left(\frac{1}{2} - t\right)_+^2 - \frac{1}{12}(1-t)^2 = \begin{cases} \frac{t^3}{6} + \frac{t^2}{12}, & \text{falls } 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ -\frac{t^3}{6} + \frac{5}{12}t^2 - \frac{t}{3} + \frac{1}{12}, & \text{falls } \frac{1}{2} < t \leq 1 \end{cases}$$

$$K_4(t) = \begin{cases} \frac{t^4}{24} - \frac{t^3}{36}, & \text{falls } 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ \frac{t^4}{24} - \frac{5}{36}t^3 + \frac{t^2}{6} - \frac{t}{12} + \frac{1}{72}, & \text{falls } \frac{1}{2} < t \leq 1 \end{cases}$$

Besitzt der Peano-Kern $K_p(t)$ wie in den Beispielen oben ein konstantes Vorzeichen auf $[0, 1]$, so findet man

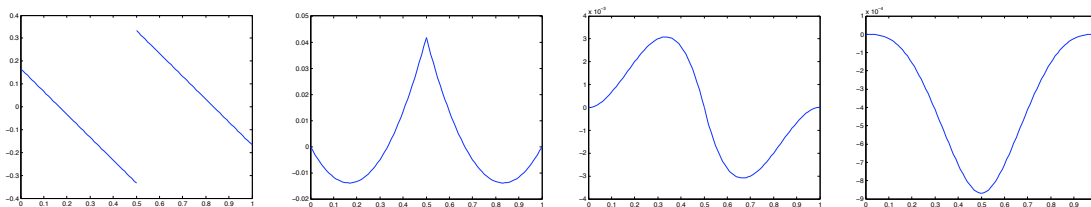


Abbildung 4.4: Graph von K_1, K_2, K_3 und K_4 der Simpson-Regel (von links nach rechts).

mit dem Mittelwertsatz der Integralrechnung die Darstellung

$$R(g) = g^{(p)}(\xi) \int_0^1 K_p(t) dt \tag{4.7}$$

für ein $\xi \in (0, 1)$.

Lemma 6. *Es gilt:*

$$\int_0^1 K_p(t) dt = \frac{1}{p!} \left[\frac{1}{p+1} - \sum_{i=1}^s b_i c_i^p \right].$$

Beweis: Wir wissen

$$K_p(t) = \frac{(1-t)^p}{p!} - \sum_{i=1}^s b_i \frac{(c_i - t)_+^{p-1}}{(p-1)!}.$$

Integrieren liefert somit das Resultat:

$$\begin{aligned} \int_0^1 K_p(t) dt &= \frac{1}{p!} \underbrace{\int_0^1 (1-t)^p dt}_{=\frac{1}{p+1}} - \sum_{i=1}^s \frac{b_i}{(p-1)!} \int_0^1 (c_i - t)_+^{p-1} dt \\ &= \frac{1}{(p+1)!} - \sum_{i=1}^s \frac{b_i}{(p-1)!} \underbrace{\int_0^{c_i} (c_i - t)^{p-1} dt}_{=\frac{c_i^p}{p}} \end{aligned}$$

□

Beispiel 23.

(i) *Mittelpunktregel:*

$$\int_0^1 K_2(t) dt = \frac{1}{24}$$

(ii) *Trapezregel:*

$$\int_0^1 K_2(t) dt = -\frac{1}{12}$$

(iii) *Simpson-Regel:*

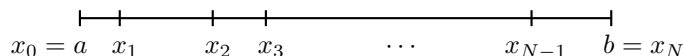
$$\int_0^1 K_4(t)dt = -\frac{1}{2880}$$

Mit (4.5) und Darstellung (4.7) finden wir insgesamt

$$\int_a^b f(x)dx - (b-a) \sum_{i=1}^s b_i f(a + c_i(b-a)) = (b-a)^{p+1} f^{(p)}(\xi) \int_0^1 K_p(t)dt$$

für ein $\xi \in (a, b)$. Beachte: $g^{(p)}(x) = (b-a)^p f^{(p)}(a + x(b-a))$. Der Fehler ist somit klein für Intervalle $[a, b]$ mit kleiner Intervalllänge $b-a \ll 1$.

Idee: Unterteile das Intervall $[a, b]$ in kleine Teilintervalle $[x_j, x_{j+1}]$, $j = 0, \dots, N-1$, wobei für die Intervalllängen $x_{j+1} - x_j =: h_j \ll 1$ gilt:



Wende die Quadraturformel auf die Teilintervalle an. Wir finden dann für $(p+1)$ -mal stetig differenzierbares f für den Fehler auf den Teilintervallen $[x_j, x_{j+1}]$ die Darstellung:

$$\begin{aligned} \int_{x_j}^{x_{j+1}} f(x)dx - h_j \sum_{i=1}^s b_i f(x_j + c_i h_j) &= h_j^{p+1} \int_0^1 K_p(t) f^{(p)}(x_j + c_i h_j) dt \\ &= \underbrace{h_j^{p+1} f^{(p)}(x_j) \int_0^1 K_p(t) dt}_{\text{führender / dominierender Fehlerterm}} + \mathcal{O}(h_j^{p+2}) \end{aligned}$$

bzw.

$$\begin{aligned} \left| \int_{x_j}^{x_{j+1}} f(x)dx - h_j \sum_{i=1}^s b_i f(x_j + c_i h_j) \right| &\leq h_j^{p+1} \max_{x \in [x_j, x_{j+1}]} |f^{(p)}(x)| \int_0^1 |K_p(t)| dt + \mathcal{O}(h_j^{p+2}) \\ &=: h_j \cdot err_j. \end{aligned}$$

Der Fehler auf dem Gesamtintervall kann somit folgendermaßen abgeschätzt werden:

$$\begin{aligned} \left| \int_a^b f(x)dx - \sum_{j=0}^{N-1} h_j \sum_{i=1}^s b_i f(x_j + c_i h_j) \right| &\leq \sum_{j=0}^{N-1} \left| \int_{x_j}^{x_{j+1}} f(x)dx - h_j \sum_{i=1}^s b_i f(x_j + c_i h_j) \right| \\ &\leq (b-a) \max_{j=0, \dots, N-1} err_j. \end{aligned}$$

Bemerkung 22.

(i) Es gilt $\max_j err_j = \mathcal{O}((\max_j h_j)^p)$.

(ii) Ziel: Wähle die Unterteilung von $[a, b]$ so, dass alle err_j möglichst gleich groß sind.