

9. Übungsblatt zu Algorithmen der Numerischen Mathematik

Aufgabe 22: (Vorkonditionierung)

- a) Beim vorkonditionierten cg-Verfahren gelte für die Ausgangsmatrix A und die Vorkonditionierungsmatrix B folgende Abschätzung:

$$\gamma(v, B^{-1}v) \leq (v, Av) \leq \Gamma(v, B^{-1}v), \quad \text{für alle } v \in \mathbb{R}^n,$$

wobei $\gamma, \Gamma > 0$.

Zeigen Sie, daß für den Fehler nach k Schritten gilt

$$\|x_k - x\|_A \leq 2 \left(\frac{\sqrt{\tilde{\kappa}} - 1}{\sqrt{\tilde{\kappa}} + 1} \right)^k \|x_0 - x\|_A, \quad \text{mit } \tilde{\kappa} = \frac{\Gamma}{\gamma}.$$

Hinweis: Nach der Vorlesung genügt es zu zeigen, dass mit $B = CC^T$ und $\tilde{A} = C^TAC$ gilt: $\text{cond}_2(\tilde{A}) \leq \Gamma/\gamma$.

- b) Das lineare Gleichungssystem $Ax = b$ mit symmetrischer und positiv definiten Matrix A soll mit und ohne Vorkonditionierung gelöst werden. Die Konditionszahl von A sei 10.000, die des vorkonditionierten Systems 100.

Geben Sie obere Schranken für die Anzahl der Iterationsschritte an, die die Methode des steilsten Abstiegs (ohne Vorkonditionierung) und das cg-Verfahren (mit und ohne Vorkonditionierung) benötigen, um den Fehler (gemessen in der A -Norm) um den Faktor 10^5 zu reduzieren?

Aufgabe 23: (Fletcher-Reeves)

Beim cg-Verfahren von Fletcher-Reeves kann man die eindimensionalen Minimierungsverfahren näherungsweise lösen bis die Abbruchbedingung

$$|g_{k+1}^T d_k| \leq \sigma g_k^T d_k, \quad \sigma \in \left(0, \frac{1}{2}\right]$$

erfüllt ist.

Zeigen Sie, dass dann das Verfahren für jedes k ein Abstiegsverfahren ist, d.h., dass die Suchrichtung $-d_k$ eine Abstiegsrichtung ist, d.h., dass für kleine $\alpha > 0$ gilt

$$f(x_k - \alpha d_k) < f(x_k).$$

Hinweis: Zeigen Sie für $d_0 = g_0$ mit vollständiger Induktion

$$\left| \frac{g_k^T d_k}{g_k^T g_k} - 1 \right| \leq \sum_{j=0}^k \sigma^j - 1.$$

Welche Werte kann $g_k^T d_k$ also annehmen? Interpretieren Sie nun $g_k^T d_k$ geometrisch.

Aufgabe 24: (Abbruch bei Arnoldi)

Das Arnoldi-Verfahren werde auf $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ und $b \in \mathbb{R}^n$ angewendet. Zeigen Sie:

- (a) Ist $h_{k+1,k} = 0$, so ist der k -te Krylov-Raum K_k ein A -invarianter Unterraum von \mathbb{R}^n , d.h. $AK_k \subseteq K_k$, und es gilt $K_k = K_{k+1} = \dots = K_N$.
- (b) Ist k der Grad des Minimalpolynoms von A , so gibt es ein $j \leq k$, so dass $h_{j+1,j} = 0$.

Programmieraufgabe 12: Programmieren Sie vorkonditionierte cg-Verfahren zur Lösung eines linearen Gleichungssystems $Ax = b$ mit symmetrisch positiv definiten Matrix A . Verwenden Sie dabei, wie in der Vorlesung, die unvollständige Cholesky-Zerlegung zur Vorkonditionierung.

Testen Sie Ihre Funktion zum Beispiel anhand der Matrix aus PA11. Vergleichen Sie die Ergebnisse mit denen aus PA11.