

## 1. Übungsblatt zur Numerik

### Aufgabe 1: (Landau-Notation)

Für (reelle) Funktionen  $f$  und  $g$  schreiben wir  $f = \mathcal{O}(g)$  für  $x \rightarrow a$ , ( $a \in \mathbb{R} \cup \{\pm\infty\}$ ), falls es eine Umgebung  $U$  von  $a$  und eine Konstante  $C \in \mathbb{R}$  gibt, so dass

$$|f(x)| \leq C|g(x)| \text{ für alle } x \in U$$

(oder etwas präziser, falls  $\limsup_{x \rightarrow a} \frac{|f(x)|}{|g(x)|} < \infty$ ). Anschaulich bedeutet dies, dass die Funktion  $f$  in einer Umgebung von  $a$  nicht schneller wächst als die Funktion  $g$ .

Gegeben seien die Funktionen

$$x^3, \quad \log(x), \quad 2^x, \quad x^2, \quad x^3 + 1000x^2, \quad e^x.$$

Vergleichen Sie das Wachstum dieser Funktionen für  $x \rightarrow \infty$  und  $x \rightarrow 0$  mit Hilfe der oben beschriebenen  $\mathcal{O}$ -Notation.

### Aufgabe 2:

Bestimmen Sie näherungsweise den Wert des Integrals  $\int_0^2 x^2 e^{-5x} dx$  einmal durch zweifache und einmal durch vierfache Verwendung der Simpson-Regel auf äquidistanten Intervallen. Was lässt sich über den Fehler sagen, wenn man die Simpsonregel vier statt zwei Mal verwendet?

### Aufgabe 3:

Es seien die Knoten  $c_1 = 0$  und  $c_3 = 1$  einer Quadraturformel für  $s = 3$  vorgegeben. Bestimmen Sie den Knoten  $c_2$  sowie die Gewichte  $b_1$ ,  $b_2$  und  $b_3$  so, dass die Ordnung der Quadraturformel maximal wird. Wie groß ist die Ordnung Ihrer Quadraturformel?

### Aufgabe 4:

Zeigen Sie die folgenden Fehlerabschätzungen für die Mittelpunkregel:

$$\left| \int_{x_0}^{x_0+h} f(x) dx - hf(x_0 + h/2) \right| \leq \frac{h^3}{24} \max_{x \in [x_0, x_0+h]} |f''(x)|.$$

### Programmieraufgabe 1:

- (a) Schreiben Sie eine Funktion `Ih = quadratur(f, a, b, N, regel)`, die die folgenden Argumente (in obiger Reihenfolge) erwartet: Eine Funktion

$$f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R},$$

reelle Zahlen `a`, `b` eine ganze Zahl `N` und einen String `regel`, welche den Wert `'rechteck'`, `'trapez'` oder `'simpson'` annehmen kann. Je nachdem, welchen Wert `regel` hat, soll das Integral

$$\int_a^b f(x) dx$$

mit der *Rechtecksregel*, der *Trapezregel* und der *Simpsonregel* approximiert werden. `N` gibt die Anzahl der (äquidistanten) Teilintervalle an.

(b) Bestimmen Sie den exakten Wert des Integrals

$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos(x)e^{\sin(x)} dx .$$

Schreiben Sie ein Skript `quad_plot`, welche folgende Aufgabe erfüllt: Berechnen Sie die Approximation des Integrals für alle in (a) genannten Verfahren und mit  $N = 2, 4, 8, 16, 32, 64$ .

Sei  $h$  die Länge der jeweiligen Teilintervalle. Generieren Sie mit dem Matlab-Befehl `loglog` für jede Quadraturformel ein Schaubild, welches den Logarithmus des Fehlers als Funktion von  $\log(h)$  aufträgt. Zeichnen Sie in den je selben Plot die Funktion  $h$  bei der Rechtecksregel,  $h^2$  bei der Trapezregel und  $h^4$  bei der Simpsonregel.

Was beobachten Sie? Können Sie das Verhalten erklären?

*Hinweise:* Der Befehl `loglog` funktioniert wie der Befehl `plot`, jedoch wird  $\log(f(\log(x)))$  über  $\log(x)$  aufgetragen. Mit `figure(k)` können Sie Matlab anweisen, den folgenden Plot in das  $k$ -te Schaubild zu zeichnen.

**Besprechung der Übungsaufgaben am 23.10.2024**

**Abgabe der Programmieraufgabe bis 30.10.2024, 23:59 Uhr an [progtutor@na.uni-tuebingen.de](mailto:progtutor@na.uni-tuebingen.de)**