



Optimierung mit Differentialgleichungen

Wintersemester 18

Tübingen, 12.11.2018

Übungsaufgaben 4

Problem 1. Fixiere $N \in \mathbb{N}$. Verwende die *Diskretisierungs-Strategie aus Problem 1* zur Galerkin-Approximation von Problem 3. (beide Übungsblatt 3), das dann lautet: Finde

$$u_N \in \mathbb{X}_N := \left\{ \varphi \in C(\overline{\mathcal{O}}) \cap W_0^{1,p}(\mathcal{O}) : u|_{[x_i, x_{i+1}]} \in \mathcal{P}_1([x_i, x_{i+1}]) \quad (0 \leq i \leq N-1) \right\},$$

sodaß

$$\left(|\nabla u_N|^{p-2} \nabla u_N, \nabla \varphi_N \right) + (u_N, \varphi_N) = (f, \varphi_N) \quad \forall \varphi_N \in \mathbb{X}_N.$$

Da nichtlinear für jedes N , betrachten wir folgende Fixpunkt-Iteration: Sei $u_{N,0} = 0$. Für $\ell \in \mathbb{N}$ ist $u_{N,\ell} : \mathcal{O} \rightarrow \mathbb{R}$ gesucht, sodaß

$$\left(|\nabla u_{N,\ell-1}|^{p-2} \nabla u_{N,\ell}, \nabla \varphi_N \right) + (u_{N,\ell}, \varphi_N) = (f, \varphi_N) \quad \forall \varphi_N \in \mathbb{X}_N. \quad (1)$$

Besitzt (3) für jedes (N, ℓ) eine Lösung, und konvergiert $\{u_{N,\ell}\}_\ell \subset W_0^{1,p}$?

Problem 2. Sei $\mathcal{O} \subset \mathbb{R}^3$ beschränkt, lipschitz, sei $T > 0$, sowie $u_0 \in H_0^1$ und $f \in C([0, T] \times \mathcal{O})$ gegeben. Wir betrachten folgende Anfangs-Randwertaufgabe: Finde $u : [0, T] \times \mathcal{O} \rightarrow \mathbb{R}$, sodaß

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t} - \Delta u &= f \quad \text{in } (0, T) \times \mathcal{O}, \\ u &= 0 \quad \text{auf } (0, T) \times \partial \mathcal{O}, \\ u(0, \cdot) &= u_0 \quad \text{in } \mathcal{O}. \end{aligned} \quad (2)$$

Zur approximativen Lösung betrachten wir das *implizite Euler-Verfahren*: Sei hierzu $I_k := \{t_j\}_{j=0}^{\frac{T}{k}}$ ein Gitter mit (äquidistanter) Zeitschrittweite $k > 0$, das $[0, T]$ überdeckt, und o.E.d.A. gelte $\frac{T}{k} \in \mathbb{N}$.

Betrachte nun die endliche (Funktionen-)Folge $\{u^j\}_{j=0}^{\frac{T}{k}}$, mit $u^0 = u_0$, und für jedes $1 \leq j \leq \frac{T}{k}$ gilt:

$$\begin{aligned} \frac{u^j - u^{j-1}}{k} - \Delta u^j &= f(t_j, \cdot) \quad \text{in } \mathcal{O}, \\ u^j &= 0 \quad \text{auf } \partial \mathcal{O}. \end{aligned} \quad (3)$$

a) Zeigen Sie, daß $u^j \in H_0^1$ existiert für jedes $1 \leq j \leq \frac{T}{k}$. Welches Funktional minimiert u^j jeweils?

b) Zeigen Sie folgende Abschätzungen:

$$\begin{aligned} \text{b}_1) \quad & \max_{1 \leq j \leq \frac{T}{k}} \frac{1}{2} \|u^j\|_{L^2}^2 + \sum_{1 \leq j \leq \frac{T}{k}} k \|\nabla u^j\|_{L^2}^2 \leq C_0, \\ \text{b}_2) \quad & \max_{1 \leq j \leq \frac{T}{k}} \frac{1}{2} \|\nabla u^j\|_{L^2}^2 + \sum_{1 \leq j \leq \frac{T}{k}} k \left\| \frac{u^j - u^{j-1}}{k} \right\|_{L^2}^2 \leq C_1, \end{aligned}$$

mit einer Konstante $C_i \equiv C_i(\|u_0\|_{W^{i,2}}, \|f\|_{L^2(0,T;W^{-1+i,2})}) > 0$, für $i \in \{0, 1\}$.

Problem 3. Das auf (3) basierende Verfahren ist nur eine *Semi-Diskretisierung* – zur tatsächlichen Implementierung ist noch eine Ortsdiskretisierung notwendig.

Sei nachfolgend $\mathcal{O} = (0, 1)$. Verfahren Sie wie vorgestellt in Problem 1 zur Konstruktion besagter Ortsdiskretisierung. Zeigen Sie, daß eine Lösung $u_N \in \mathbb{X}_N$ existiert, und daß diese wiederum b₁) und b₂) aus Problem 2 erfüllt.

Abgabe: 19.11.2018 im Tutorium.